#### PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 06193534 A

(43) Date of publication of application: 12.07.94

(51) Int CI F02P 3/04 F02P 7/03

(21) Application number: 04344841

(22) Date of filing: 24.12.92

(71) Applicant

NIPPONDENSO CO LTD

(72) Inventor:

KAMIYA ARIHIRO TANAKA YASUMITSU

# (54) IGNITION CONTROL DEVICE FOR INTERNAL COMBUSTION ENGINE

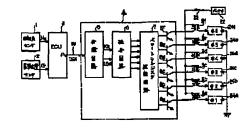
(57) Abstract:

PURPOSE: To provide an ignition control device for an internal combustion engine which is designed to reduce the number of signal conductor and perform high-precise control of ignition through prevention of the occurrence of a deviation in a phase between an ignition timing pulse signal and a cylinder discriminating pulse signal.

CONSTITUTION: A rotation angle sensor 1 and a reference position sensor 2 are connected to an ECU 3 and an igniter 4 is connected thereto through a signal conductor W. Ignition plugs 24a-24f are connected to the igniter 4 through ignition coils 9a-9f. The ECU 3 is operated to generate a multiplexed ignition pulse signal IGT through multiplexing of cylinder discrimination information and ignition timing information and the multiplexed ignition pulse signal IGT is outputted through the signal conductor. The multiplexed ignition pulse signal IGT is separated into a cylinder discrimination pulse signal and an ignition timing pulse signal by means of the igniter 4, by which ignition coils 9a-9f are caused to generate the generation of a high voltage so as to cause ignition operation of

ignition plugs 24a-24f based on each pulse signals.

COPYRIGHT: (C)1994,JPO&Japio



### (19) 日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

# (11)特許出願公開番号

# 特開平6-193534

(43)公開日 平成6年(1994)7月12日

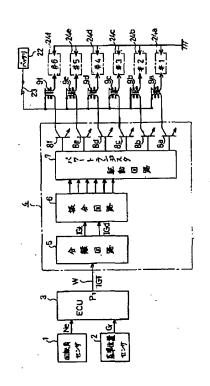
(51) Int.Cl. <sup>5</sup> F 0 2 P 3/04 7/03	識別記号 庁内整理番号 303 D G F	F I 技術表示箇所
		審査請求 未請求 請求項の数 1 (全 19 頁)
(21)出願番号	特願平4-344841	(71)出願人 000004260 日本電装株式会社
(22) 出願日	平成4年(1992)12月24日	愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 (72)発明者 神谷 有弘 愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 日本電 装 株式会社内
		(72)発明者 田中 泰充 愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 日本電 装 株式会社内
		(74)代理人 弁理士 恩田 博宜

### (54) 【発明の名称】 内燃機関用点火制御装置

## (57)【要約】

【目的】 信号線の削減を図るとともに、点火時期パルス信号と気筒判別パルス信号との位相ズレを防止して高精度な点火制御を行うことができる内燃機関用点火制御装置を提供する。

【構成】 ECU3には、回転角センサ1及び基準位置センサ2が接続されるとともに信号線Wを介してイグナイタ1が接続されている。イグナイタ1には、イグニションコイル9a~9fを介して点火プラグ24a~24fが接続されている。ECU3は、気筒判別情報と点火時期情報とを多重化して多重化点火パルス信号IGTを生成し、その多重化点火パルス信号IGTを信号線Wを介して出力する。イグナイタ4は、多重化点火パルス信号IGTを気筒判別パルス信号及び点火時期パルス信号に分離し、各パルス信号に基づいて点火プラグ24a~24fを点火動作させるべく、イグニションコイル9a~9fに高電圧を発生させる。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 多気筒内燃機関の各気筒毎に設けられ、 イグニションコイルによる高電圧に伴い点火動作する点 火プラグと、

内燃機関の回転基準位置及び回転角度を検出するための 回転センサと、

前記回転センサの検出信号に基づき、点火気筒を判別する気筒判別手段と、

前記回転センサの検出信号に基づき、前記点火プラグの 点火時期を算出する点火時期算出手段と、

前記気筒判別手段による気筒判別情報と、前記点火時期 算出手段による点火時期情報とを多重化して多重化パル ス信号を生成し、その多重化パルス信号を共通の信号線 を介して出力する多重化パルス信号出力手段と、

前記信号線により前記多重化パルス信号出力手段に接続され、前記多重化パルス信号出力手段からの多重化パルス信号を気筒判別パルス信号及び点火時期パルス信号に分離し、各パルス信号に基づいて前記点火プラグを点火動作させるべく、前記イグニションコイルに高電圧を発生させるイグナイタとを備えたことを特徴とする内燃機 20 関用点火制御装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業 Lの利用分野】この発明は、内燃機関用点火制御 装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来から、内燃機関(エンジン)の高性能化に伴いディストリビュータを廃止した点火制御装置が製品化されている。このような点火制御装置では、ディストリビュータにて生じる点火エネルギ損失を防止し30たり、高回転域における点火制御精度を向上させたりすることができるという効果がある。

【0003】又、近年では、小型化及び低コスト化を実現させるために、信号線の削減(ワイヤ本数の削減)が要望されている。そこで、特開平2-267346号公報の点火制御装置では、電子制御ユニットにて点火時期パルス信号と気筒判別パルス信号とを演算し、その各パルス信号をイグナイタに出力する際、複数気筒の点火時期パルス信号を多重化させて一本の信号線にて送出するとともに、同じく複数気筒の気筒判別パルス信号を多重40化させて一本の信号線にて送信するように構成されていた。

制御するようになっていた。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】ところが、上配公報の 点火制御装置では、点火時期パルス信号を送出するため の信号線と、気筒判別パルス信号を送出するための信号 線とが別個に設けられるため、以下のような問題を生じ る。

2

【0006】つまり、各パルス信号に専用の信号線を設けたことにより、電子制御ユニット及びイグナイタの配 間状態や、気筒数等の如何にかかわらず、最低二本の信号線が必要となる。そして、信号線が複数本になると、各信号線の長さの違いや、信号線の製品としての特性のばらつきが影響を及ぼし、信号線を介して送出される各パルス信号に位相ズレが生じてしまう。その結果、イグナイタにて点火時期パルス信号と気筒判別パルス信号とがズレたまま処理され、点火時期制御の精度が悪化するという問題を招く。又、信号線が複数本になると、各信号線の適端に設けられるフィルタ回路も信号線に合わせて増設され、それら回路の特性のばらつき(例えば、フィルタ回路のL成分やC成分の特性のばらつき)も、送出パルス信号に悪影響を及ぼす原因となる。

【0007】この発明は、上記問題に着目してなされたものであって、その目的とするところは、信号線の削減を図るとともに、点火時期パルス信号と気筒判別パルス信号との位相ズレを防止して高精度な点火制御を行うことができる内燃機関用点火制御装置を提供することにある。

[0008]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に、この発明の内燃機関用点火制御装置は、図13に示 すように、多気筒内燃機関M1の各気筒毎に設けられ、 イグニションコイルM2による高電圧に伴い点火動作す る点火プラグM3と、内燃機関M1の回転基準位置及び 回転角度を検出するための回転センサM4と、前記回転 センサM4の検出信号に基づき、点火気筒を判別する気 筒判別手段M5と、前記回転センサM4の検出信号に基 づき、前記点火プラグM3の点火時期を算出する点火時 期算出手段M6と、前記気筒判別手段M5による気筒判 別情報と、前記点火時期算出手段M6による点火時期情 報とを多重化して多重化パルス信号を生成し、その多重 化パルス信号を共通の信号線M?を介して出力する多重 化パルス信号出力手段M8と、前記信号線M7により前 記多重化パルス信号出力手段に接続され、前記多重化パ ルス信号出力手段M8からの多重化パルス信号を気筒判 別パルス信号及び点火時期パルス信号に分離し、各パル ス信号に基づいて前記点火プラグM3を点火動作させる べく、前記イグニションコイルM2に高電圧を発生させ るイグナイタM9とを備えたことを要旨とするものであ

[0009]

【作用】上記構成によれば、気筒判別手段M5は、回転 センサM4の検出信号に基づき、点火気筒を判別する。 点火時期算出手段M6は、回転センサM4の検出信号に 基づき、点火プラグM3の点火時期を算出する。多重化 パルス信号出力手段M8は、気筒判別手段M5による気 筒判別情報と、点火時期算出手段M6による点火時期情 報とを多重化して多重化パルス信号を生成し、その多重 化パルス信号を共通の信号線M7を介して出力する。イ グナイタM9は、多重化パルス信号出力手段M8による 10 多重化パルス信号を気筒判別パルス信号及び点火時期パ ルス信号に分離し、各パルス信号に基づいて点火プラグ M3を点火動作させるべく、イグニションコイルM2に 高電圧を発生させる。

【0010】その結果、イグナイタM9を駆動させるた めに必要な信号、即ち、気筒判別パルス信号及び点火時 期パルス信号が共通の信号線にて出力され、信号線にお ける送出時に生じる点火時期パルス信号と気筒判別パル ス信号との位相ズレが防止される。

[0011]

#### 【実施例】

(第1実施例)以下、この発明を自動車用6気筒内燃機 関(以下、エンジンという)に具体化した第1実施例を 図面に従って説明する。

【0012】図1は、本実施例における点火制御装置の 構成を示す図である。図1に示すように、本実施例の点 火制御装置は、点火用高電圧を分配するためのディスト リビュータを廃止するとともに、気筒当たり1個のパワ ートランジスタ8a~8f、1個のイグニションコイル  $9a \sim 9f$ , 1個の点火プラグ24 $a \sim 24f$ を有して 30 力されるようになっている。 いる。そして、この点火制御装置では、各気筒毎の点火 プラグ24a~24fが独立したタイミングで点火を行 うように構成されている(一般に、このような点火シス テムを独立点火方式という)。

【0013】回転角センサ1は、例えばカムポジション センサ内のシャフトに固定され、複数個(24個)の歯 を有するロータと、ロータの歯に対向して設けられたピ ックアップコイルとから構成されている。そして、ロー タが回転すると、ピックアップコイルにより所定クラン

【0014】又、基準位置センサ2は、基準クランク角 度(上死点位置TDC)に設けられた突起を有するロー タと、ピックアップコイルとから構成されている。そし て、ロータが回転すると、ピックアップコイルにより基 準クランク角度毎に基準位置信号Gが検出される。な お、本実施例では、回転角センサ1及び基準位置センサ 2により回転センサが構成されている。

【0015】電子制御ユニット(以下、ECUという) 3は、周知のCPU、ROM、RAM等から構成される 50 同コレクタ端子とエミッタ端子との間にはコンデンサ1

論理演算回路である。そして、ECU3は、回転角セン サ1からのエンジン回転数信号Neに基づいてエンジン 回転数を検知するとともに、基準位置センサ2からの基 準位置信号Gに基づいて点火気筒を判別する。又、EC U3は、エンジン回転数や、その他のエンジンの運転状 態を示すパラメータ(吸入空気量、冷却水温度等)に基 づいて、点火プラグ24a~24fの点火時期tPoff、 及びイグニションコイル9a~9fの通館時間Tθを算 出する。

【0016】さらに、ECU3は、ROM内に格納され ている多重化点火パルス信号生成プログラムに従い、気 筒判別情報及び点火時期情報を多重化して多重化点火パ ルス信号IGTを生成し、その多重化点火パルス信号I GTを点火出力ポートPT を介して出力する。なお、本 実施例では、ECU3により気筒判別手段、点火時期算 出手段、及び多重化パルス信号出力手段が構成されてい

【0017】又、イグナイタ(点火装置)4は、分離回 路5、振分回路6、パワートランジスタ駆動回路7、及 20 びパワートランジスタ8 a~8 fから構成されており、 ECU3とイグナイタ4の分離回路5とは、一本の信号 線Wにて接続されている。そして、分離回路5では、ビ CU3から入力された多重化点火パルス信号IGTが点 火時期パルス信号 I G t と気筒判別パルス信号 I G d と に分離され、振分回路 6 では、気筒判別パルス信号 I G dに従って通電パルス信号IGtが各気筒に振り分けら れるようになっている。又、パワートランジスタ駆動回 路 7 では、点火時期パルス信号 I G t に基づいて各パワ ートランジスタ8a~8fに対してオン・オフ信号が出

【0018】さらに、パワートランジスタ8a~8fの コレクタ端子には、イグニションコイル9a~9fの一 次側コイルが接続されており、パワートランジスタ8a ~8 f がオン状態となることにより、イグニションスイ ッチ23を介してパッテリ22のパッテリ電圧が一次側 コイルに印加される。又、エンジンの1番気筒(#1) から6番気筒(#6)には点火プラグ24a~24fが 配設されており、同プラグ21a~21fにはイグニシ ョンコイル9 a~9 f の二次側コイルが接続されてい ク角度(30℃A)毎にエンジン回転数信号Neが検出 40 る。そして、イグニションコイル9a~9fの一次側コ イルへの通電を遮断することにより、二次側コイルに高 電圧が発生し、点火プラグ24a~24fが点火動作す

> 【0019】次いで、分離回路5及び振分回路6の詳細 な構成について、図2に従い説明する。ECU3に接続 された信号線Wには、反転ゲート10を介してスイッチ ング用バイポーラトランジスタ(以下、トランジスタと いう)11のペース端子が接続されている。トランジス タ11のコレクタ端子には一定電流源12が接続され、

3が接続されている。又、電圧比較器15の反転入力端 子には一定電流源12が接続され、同じく非反転入力端 子には基準電圧Vrel を有する基準電圧源14が接続さ れている。従って、電圧比較器15は、基準電圧源14 の基準電圧Vref とコンデンサ13の電圧とを比較し、 基準電圧Vref がコンデンサ13の電圧よりも大きい場 合のみ、Hレベル (ハイレベル) 信号を出力する。さら に、電圧比較器15の出力端子には、反転ゲート16が 接続されており、この反転ゲート16から点火時期パル ス信号 I G t が出力されるようになっている。

【0020】又、論理積ゲート17の入力側には、信号 線W及び電圧比較器15の出力端子が接続されており、 この論理積ゲート17から気筒判別パルス信号IGdが 出力されるようになっている。

【0021】一方、振分回路6において、6進カウンタ 19のリセット端子(CLR)には、後縁微分回路18 を介して反転ゲート16が接続され、クロック端子(C LK) には、論理積ゲート17の出力端子が接続されて いる。又、6進カウンタ19の出力端子(Q0, Q1, Q2 ) はそれぞれ六分岐され、各分岐線には、論理積ゲ ート20a~20fが接続されている。

【0022】さらに、論理積ゲート21a~21fの人 カ側には、論理積ゲート20a~20fの出力端子及び 分離回路5の反転ゲート16が接続されており、この論 理積ゲート21a~21fの出力端子は図1のパワート ランジスタ駆動回路7に接続されている。

 $ts = tpoff - \{2 \cdot (NC - 1) \cdot Tp + (TpL + T\theta)\}$ 

[0028]

[数2] tpon = tpoff-(TpL+T $\theta$ )

ここで、"NC"は次の点火気筒番号,"Tp"は短幅 30 パルス (既定値) のパルス幅, "TpL" は長幅パルスの 既定パルス幅(既定値)である。

【0029】つまり、数式2に示すように、長幅パルス の出力開始時刻 t pon は、点火時刻 t poffと、通電時間 Τθとの両データに応じて決定される値である。これに 対し、数式1に示すように、短幅パルスの出力開始時刻 ts は、点火気筒番号数に相応して変化し、短幅パルス の出力開始時刻 ts と艮幅パルスの出力開始時刻 tpon との間の期間にて複数個の短幅パルス(気筒判別パル ス)が出力されるようになっている。

【0030】さて、図3のルーチンが起動されると、E CU3は、先ずステップ101で次の点火気筒番号NC (本実施例では、「1」~「6」)のデータを読み込 み、続くステップ102で点火プラグ24a~24fの 点火時刻 t poff、及びイグニションコイル9a~9fの 通電時間 $T\theta$ の各データを読み込む。

【0031】さらに、ECU3は、ステップ103で前 記数式1を用い、当該点火気筒における短幅バルス(気 筒判別パルス)の出力開始時刻ts を算出する。その \*【0023】以下、ECU3による多重化点火パルス信 号 I G T の生成処理、及びイグナイタ4の分離回路5. 振分回路6による多重化点火パルス信号1GTの分離・ 振分処理について、図3~図5を用いて説明する。

6

【0024】図3は、多重化点火パルス信号生成ルーチ ンを示したフローチャートであり、同ルーチンは、イグ ニションスイッチ23のオン動作に伴いECU3により 起動されるものである。図4は、図3のルーチンにより 生成される多重化点火パルス信号IGTを示すタイムチ 10 ャートである。

【0025】図4において、イグニションコイル9a~ 9 f の実通電パルス信号は、ECU3内の図示しない他 のルーチンを用いて演算されるものであり、同パルス信 号の立ち上がり時刻と立ち下がり時刻との間の期間にて 通電時間 $T\theta$ を示すとともに、立ち下がり時刻にて点火 時刻 t poffを示している。

【0026】又、図3のルーチンにて生成される多重化 点火パルス信号IGTは、パルス数にて気筒判別情報を 示す幅の短いパルス(以下、短幅パルス数という)と、 点火時期情報を示す幅の長いパルス(以下、長幅パルス という)とを有している。そして、多重化点火パルス信 号IGTにおいて、短幅パルスの出力開始時刻ts、長 幅パルスの出力開始時刻 t pon 、 及び点火時刻 t poff は、次の数式1及び数式2の関係をなしている。

[0027]

【数1】

番号NC とし、カウント値iを「0」とする。

【0032】ECU3は、続くステップ105でカウン ト値Nを「1」減算するとともに、カウント値iを 「1」加算する。そして、ECU3は、ステップ106 でカウント値Nが「0」であるか否かを判別する。この とき、ステップ101にて読み込んだ気筒番号NC が 「1」であれば、ステップ105の減算処理の結果がN =0となり、ECU3はステップ106からステップ1 11に移行する。又、気筒番号NC が「2」~「6」で あれば、当初、ステップ105の減算処理の結果がN≠ 0となり、ECU3はステップ106からステップ10 7に移行する。

【0033】 ECU3は、ステップ107で次の不等式 が成立するか否かを判別することにより、ECU3内部 の現在の時刻 t が短幅パルスを立ち上げるタイミングで あるか否かを判別する。

[0034]

【数3】 t≥ts +2·(i-1)·Tp

即ち、当初において、i=1であれば、現在の時刻tが 短幅パルスの出力開始時刻 ts に達しているか否かが判 別されることになる。

【0035】そして、ECU3は、数式3の不等式が成 後、ECU3は、ステップ104でカウント値Nを気筒 50 立するまでステップ107を繰り返し実行し、当該式が

成立した時点でステップ108に移行して、ECU3の 点火出力ポートPIをHレベル(ハイレベル)に設定す

【0036】ECU3は、ステップ109で次の不等式 が成立するか否かを判別することにより、現在の時刻t が短幅パルスを立ち下げるタイミングであるか否かを判 別する。

[0037]

[数4] t≥ts + (2·i-1)·Tp

テップ109を繰り返し実行し、当該式が成立した時点 でステップ110に移行して、点火出力ポートPTをL レベル(ロウレベル)に設定する。その後、ECU3 は、ステップ105にリターンする。

【0038】以降、ECU3は、ステップ106でN= 0を判別するまで、ステップ105~ステップ110を 繰り返し実行する。その結果、ECU3は、点火気筒数 に応じた数の短幅パルスの出力を行うことになる。

【0039】そして、N=0となった時点で、ECU3 は、ステップ106からステップ111に移行し、前記 20 数式2を用いて長幅パルスの出力開始時刻tpon を算出 する。

【0040】 ECU3は、続くステップ112で現在の 時刻 t が長幅パルスの出力開始時刻 t pon に達している か否かを判別し、達していなければ、ステップ112を 繰り返し実行する。そして、ECU3は、t≥tponと なった時点でステップ113に移行し、点火出力ポート PT をHレベルに設定する。

【0041】又、ECU3は、ステップ114で現在の 時刻 t が点火時刻 t poffに達しているか否かを判別し、 達していなければ、ステップ114を繰り返し実行す る。そして、ECU3は、t≥tpoffとなった時点でス テップ115に移行し、点火出力ポートPTをLレベル に設定する。

【0042】その後、ECU3は、ステップ115から ステップ101にリターンし、以降、点火気筒毎に同様 の処理を実行し、多重化点火パルス信号IGTを生成す るとともに、同信号 I G T を点火出力ポートPT を介し て出力する。

【0043】次いで、イグナイタ4の分離回路5及び振 *40* 分回路 6 による多重化点火パルス信号 I G T の分離・振 分処理について説明する。図5は、多重化点火パルス信 号IGTの分離・振分動作を示したタイムチャートであ り、図5において、t1~t5のタイミングは、それぞ れ点火プラグ24a(#1)~24e(#5)の点火時 期を示している。

【0044】図5のaは、信号線Wを介して分離回路5 に入力される多重化点火パルス信号IGTを示してい る。トランジスタ11は、その多重化点火パルス信号Ⅰ GTのHレベル信号、又はレレベル信号に応じてスイッ 50 し、点火プラグ24a~24fが点火動作する。

チング動作し、その結果、トランジスタ11がオンとな る場合のみ、コンデンサ13が充電される(図5のbで 示す)。

【0045】電圧比較器15では、コンデンサ電圧と基 準質圧源12の基準質圧Vref とが比較され、質圧比較 器15は、コンデンサ電圧が基準電圧Vref 以下の場 合、Hレベル信号を出力し、コンデンサ電圧が基準電圧 Vref を越える場合、レレベル信号を出力する。そし て、電圧比較器15の出力信号が反転ゲート16にて反 そして、ECU3は、数式4の不等式が成立するまでス 10 転され、その反転信号が点火時期パルス信号IGtとし て反転ゲート16から出力される(図5のcで示す)。

> 【0046】つまり、多重化点火パルス信号IGTのう ち、長幅パルス部(点火時期情報を含む部分)はコンデ ンサ13の充電電圧が大きいため、Hレベル信号として 出力され、短幅パルス部(気筒判別情報を含む部分)は コンデンサ13の充電電圧が小さいため、Lレベル信号 として出力される。その結果、反転ゲート16の出力信 号は、多重化点火パルス信号IGTから点火時期パルス 信号IGtのみを分離させたものとなる。

【0047】又、論理積ゲート17では、多重化点火パ ルス信号IGTと、電圧比較器15の出力信号との論理 積がとられ、両人力信号がHレベルの場合のみ、Hレベ ル信号が出力される(図5のdで示す)。その結果、論 理積ゲート17の出力信号は、多重化点火パルス信号Ⅰ GTから気筒判別パルス信号IGdのみを分離させたも のとなる。

【0048】一方、振分回路6において、後縁微分回路 18では点火時期パルス信号 IGtが後縁微分されて、 点火時期パルス信号 IGtの立ち下がりエッジを示すバ 30 ルス信号が出力される(図5のeで示す)。6進カウン タ19では、論理積ゲート17からクロック端子(CL K) に入力されるクロック数に応じて、出力端子(Q0 Q2)の出力信号が変化する。又、同力ウンタ19で は、リセット端子(CLR)にリセット信号が入力され るタイミングで、出力信号が全てリセットされる(図5 のf~hで示す)。そして、6進カウンタ19の出力信 号に応じて論理積ゲート20a~20fのいずれかか ら、選択的にHレベル信号が出力される(図5のi~n で示す)。

【0049】又、論理積ゲート21a~21fでは、分 離回路5からの点火時期パルス信号IGtと、論理積ゲ ート20a~20fの出力信号との論理積がとられ、両 入力信号が、HレベルとなるタイミングでHレベル信号 が出力される(図5のo~tで示す)。

【0050】そして、各論理積ゲート21a~21fの 出力信号によりパワートランジスタ8a~8fを介して イグニションコイル9 a~9 fに一次側電圧が印加さ れ、その一次側電圧を遮断するタイミング(図5のt1 ~ t 5のタイミング) にて、高電圧の二次側電圧が発生

【0051】以上詳述したように、本実施例の内燃機関 用点火制御装置では、気筒判別情報と点火時期情報とを 多重化して多重化点火パルス信号IGTを生成し、その 多重化点火パルス信号IGTを共通(一本)の信号線W を介して出力するようにした。又、多重化点火パルス信 号IGTを気筒判別パルス信号IGd及び点火時期パル ス信号IGtに分離し、各パルス信号に基づいて点火プ ラグ24a~24fを点火動作させるべく、イグニショ ンコイル9 a~9 f に高電圧を発生させるようにした。

【0052】従って、本実施例によれば、ECU3から 10 接続されている。 イグナイタ4へ送出される信号(気筒判別情報及び通電 時間情報)を一本の信号線Wにて出力することが可能と なり、信号線の削減という効果を得ることができる。 又、本実施例によれば、信号線や、信号線に接続された フィルタ回路等の特性のばらつきに関係なく、パルス信 号に位相ズレが生じることはない。その結果、点火時期 パルス信号と気筒判別パルス信号との位相ズレを防止し て髙精度な点火制御を行うことができる。

【0053】次に、本発明の第2実施例及び第3実施例 について説明する。なお、以下の説明において第1実施 20 例と同様の構成を有するものについては省略する。

(第2実施例) 前記第1実施例では、多重化点火パルス 信号IGTをソフトウェア(ECU3)にて生成した が、第2実施例では、同多重化点火パルス信号 I GTを ハードウェアにて生成する。

【0054】図6~図8は、第2実施例の内燃機関用点 火制御装置の構成を示すプロック図である。図6に示す ように、多重化点火パルス信号生成回路31は、センサ 信号処理部32と多重化点火パルス信号生成部33とか ら構成されており、センサ信号処理部32には回転角セ 30 ンサ1及びECU3が接続されている。この回転角セン サ1は、例えば、ホール素子にて構成され、10℃A毎 にHレベル信号及びLレベル信号を交互に出力するもの である。

【0055】又、多重化点火パルス信号生成回路31に は、ECU3が接続されるとともに、信号線Wを介して イグナイタ4が接続されている。なお、この第2実施例 では、多重化点火パルス信号生成回路31により多重化 パルス信号出力手段が構成されるものとする。

32のセンサ信号処理部32の詳細な構成を示す。同図 に示すように、回転角センサ1からのエンジン回転数信 号Neは波形整形回路35を通して入力されるようにな っており、同波形整形回路35には、前縁微分回路36 及び後縁微分回路37が接続されている。

【0057】SRフリップフロップ38のセット端子 (S) には、ECU3の出力ポート (PST) が接続さ れ、同じくリセット端子(R)には後縁微分回路40を 介してSRフリップフロップ39の出力端子(Q2)が 接続されている。

【0058】論理積ゲート42の入力側には、SRフリ ップフロップ38の出力端子(Q1)及び後縁微分回路 37が接続されている。又、カウンタ41のクロック端

子(CLK)には、論理積ゲート42の出力端子が接続 され、同じくリセット端子(CLR)には、後縁微分回 路40を介してSRフリップフロップ39の出力端子 (Q2) が接続されている。さらに、同じくプリセット 端子 (PR) 及びデータ入力端子 (Din) には、それぞ れECU3の出力ポート (PPR, PDO, PD1, PD2) が

10

【0059】論理積ゲート43の入力側には、SRフリ ップフロップ38の出力端子(Q1)及び前縁微分回路 36が接続されている。又、SRフリップフロップ39 のセット端子(S)には、論理積ゲート43の出力端子 が接続され、同じくリセット端子(R)には、カウンタ 41の出力端子(Q3)が接続されている。そして、こ のSRフリップフロップ39の出力端子(Q2)から第 1の気筒判別信号SAが出力されるようになっている。 又、論理積ゲート11の入力側には、SRフリップフロ ップ39の出力端子(Q2)及び波形整形回路35が接 続されており、この論理積ゲート44から第2の気筒判 別信号SB が出力されるようになっている。

【0060】図8には、多重化点火パルス信号生成回路 31の多重化点火パルス信号生成部33の詳細な構成を 示す。同図に示すように、第2の気筒判別信号SB は二 分岐され、各信号線は後縁微分回路46及び前縁微分回 路47に接続されている。

【0061】論理和ゲート49の入力側には、前縁微分 回路47が接続されるとともに、前縁微分回路51を介 してマグニチュードコンパレータ50の出力端子(A= B) が接続されている。SRフリップフロップ48のセ ット端子(S)には、後縁微分回路46が接続され、同 じくリセット端子(R)には、論理和ゲート49の出力 端子が接続されている。

【0062】論理積ゲート53の入力側には、SRフリ ップフロップ48の出力端子(Q)及び基準クロック生 成回路54が接続されている。カウンタ52のクロック 端子(CLK)には、論理積ゲート53の出力端子が接 統され、同じくリセット端子(CLR)には、論理和ゲ 【0056】図7には、多重化点火パルス信号生成回路 40 ート49の出力端子が接続されている。従って、カウン タ52のリセット端子(CLR)には、SRフリップフ ロップ48のリセット端子(R)と同じ信号が入力され

> 【0063】一方、マグニチュードコンパレータ50の 入力端子(A0, A1, ・・・, An)には、カウンタ 52の出力端子(Q0, Q1, ···, Qn) が接続さ れ、同じく入力端子 (B0, B1, ···, Ba) に は、データラッチ回路55の出力端子(OUT)が接続 されている。データラッチ回路55には、前縁微分回路 50 56を介して第1の気筒判別信号SA が入力されるとと

もに、予め、ECU3にて演算された通電時間データが ラッチされており、マグニチュードコンパレータ50の 人力端子(B0~Ba)にそのラッチ信号を出力する。

【0064】さらに、論理積ゲート57,58の入力側 には、それぞれSRフリップフロップ48の出力端子 (Q) と、第1の気筒判別信号SAの信号線とが接続さ れており、このうち、論理積ゲート58の入力側には第 1の気筒判別信号SA の反転信号が入力されるようにな っている。論理積ゲート57出力端子には、単安定回路 同単安定回路59にて一定パルス幅に調整される。又、 論理和ゲート60の入力側には、単安定回路59及び論 理積ゲート58が接続されている。そして、論理和ゲー ト60の出力端子に接続された信号線Wからは、多重化 点火パルス信号生成部33にて生成された多重化点火パ ルス信号IGTが出力される。

【0065】次に、多重化点火パルス信号生成回路31 の動作を図9及び図10のタイムチャートを用いて説明 する。先ず、図9に従い、センサ信号処理部32におけ る動作を説明する。回転角センサ1は、図9のaに示す 20 別信号SB が出力されることになる。 エンジン回転数信号Neを出力する。即ち、360℃A の間(各TDC間)に18個のパルス信号が出力され

【0066】エンジン回転数信号Neは、前縁微分回路 36及び後縁微分回路37にて微分され、前縁微分回路 36にてエンジン回転数信号Neの立ち上がりエッジを 示すパルス信号が出力されるとともに、後縁微分回路3 7にてエンジン回転数信号Neの立ち下がりエッジを示 すパルス信号が出力される(図9のb,cで示す)。E CU3では、第1及び第2の気筒判別信号SA, SBの 30 信号が出力される(図10のc, dで示す)。 出力を開始するタイミングを決定するためのパルス信号 が、出力ポート (PST) を介して出力される (図9のd

【0067】SRフリップフロップ38では、セット信 号(ECU3の出力信号)が入力されるタイミングで、 出力端子(Q1)の出力信号がLレベルからHレベルに 変化する。又、リセット端子(R)にリセット信号(S Rフリップフロップ39の立ち下がり信号)が入力され るタイミングで、出力端子(Q1)の出力信号がHレベ ルからLレベルに変化する(図9のeで示す)。

【0068】論理積ゲート43では、前縁微分回路36 の前縁微分信号と、SRフリップフロップ38の出力信 号との論理積がとられ、同ゲート43の両入力信号がH レベルの場合のみ、Hレベル信号が出力される(図9の f で示す)。 又、論理積ゲート42では、後縁微分回路 37の後縁微分信号と、SRフリップフロップ38の出 カ信号との論理積がとられ、同ゲート42の両入力信号 がHレベルの場合のみ、Hレベル信号が出力される(図 9のgで示す)。

【0069】又、カウンタ41では、ECU3にて求め 50 夕52のリセット端子(CLR)にリセット信号が入力

12

られた気筒判別データが入力端子(Din)を介して入力 されてプリセットされる。そして、カウンタ41へのク ロック信号に応じて気筒判別データに基づく信号が出力 される (図9のhで示す)。なお、図9は、判別された 気筒番号が「3」である場合を示すものである。

【0070】 SRフリップフロップ39では、セット端 子(S) にセット信号(論理積ゲート43の出力信号) が入力されるタイミングで、出力端子(Q2)の出力信 号がLレベルからHレベルに変化する。又、リセット端 59が接続されており、論理積ゲート57の出力信号は 10 子(R)にリセット信号(カウンタ41の出力信号)が 入力されるタイミングで、出力端子(Q2)の出力信号 がHレベルからLレベルに変化する(図9の1で示 す)。そして、このSRフリップフロップ39から第1 の気筒判別信号SA が出力されることになる。

> 【0071】さらに、論理積ゲート44では、SRフリ ップフロップ39の出力信号と、センサ出力信号との論 理積がとられ、同ゲート44の両入力信号がHレベルの 場合のみ、Hレベル信号が出力される(図9のkで示 す)。そして、この論理積ゲート11から第2の気筒判

> 【0072】次いで、図10に従い、多重化点火パルス 信号生成部33における動作を説明する。図10のa, bは、前述したセンサ信号処理部32から出力される第 1, 第2の気筒判別信号SA, SB を示すものである。 又、第2の気筒判別信号SBは、後縁微分回路46及び 前緑微分回路47にて微分され、後緑微分回路46にて 第2の気筒判別信号SB の立ち下がりエッジを示すパル ス信号が出力されるとともに、前縁微分回路47にて第 2の気筒判別信号SB の立ち上がりエッジを示すパルス

【0073】SRフリップフロップ48では、セット端 子(S) にセット信号(後縁微分回路 4 6 の出力信号) が入力されるタイミングで、出力端子(Q)の出力信号 がLレベルからHレベルに変化する。又、リセット端子 (R) にリセット信号(論理和ゲート49の出力信号) が入力されるタイミングで、出力端子(Q)の出力信号 がHレベルからLレベルに変化する(図10のfで示

【0074】基準クロック信号は、基準クロック生成回 路54にて生成される(図10のeで示す)。 論理積ゲ ート53では、基準クロック信号と、SRフリップフロ ップ48の出力信号との論理積がとられ、その出力信号 がクロック信号としてカウンタ52のクロック端子(C LK) に入力される(図10のgで示す)。

【0075】従って、SRフリップフロップ48の出力 信号がHレベルに保持される期間のみ、基準クロック信 号がカウンタ52のクロック端子(CLK)に入力さ れ、そのクロック信号に従いカウンタ52の出力端子 (Q0~Qn)の出力信号が変化する。そして、カウン されるタイミングで、カウンタ52の出力端子(Q0~ Qn) が全てリセットされる(図10のhで示す)。

【0076】一方、マグニチュードコンパレータ50に おいて、入力信号(A0~An)と入力信号(B0~B n)とを比較した結果、両入力信号が一致すれば、マグ ニチュードコンパレータ50の出力端子(A=B)の出 カ信号はLレベルからHレベルに変化する。すると、S Rフリップフロップ48のリセット端子(R)及びカウ ンタ52のリセット端子(CLR)にリセット信号が入 力され、前述した通り、各出力信号が全てリセットされ 10 ルス信号 I G T の分離を確実に行うことができる。 る。その結果、マグニチュードコンパレータ50の入力 信号 (A0 ~An) は、入力信号 (B0 ~Bn) よりも 小さくなり、出力端子 (A=B) の出力信号が直ちにH レベルからLレベルに変化するとともに、出力端子(A 〈B)の出力信号がLレベルからHレベルに変化する (図10のj, kで示す)。このように、SRフリップ フロップ48の出力端子(Q)は、マグニチュードコン パレータ50の入力端子(B0~Bn)への入力信号に 応じたパルス列を生成する。

【0077】さらに、論理積ゲート57では、第1の気 20 筒判別信号SAと、SRフリップフロップ48の出力信 号との論理積がとられ、同ゲート57の両人力信号がH レベルの場合のみ、Hレベル信号が出力される(図10 の1で示す)。又、論理積ゲート58では、第1の気筒 判別信号SA の反転信号と、SRフリップフロップ48 の出力信号との論理積がとられ、同ゲート58の両入力 信号がHレベルの場合のみ、Hレベル信号が出力される (図10のmで示す)。

【0078】単安定回路59では、論理積ゲート57の 出力信号がパルス時間幅一定のパルス列に調整される 30 (図10のnで示す)。又、論理和ゲート60では、単 安定回路59の出力信号と、論理積ゲート58の出力信 号との論理和がとられることにより、両出力信号が合成 され、その合成信号(多重化点火パルス信号IGT)が 信号線Wを介して出力される(図10のoで示す)。

【0079】その後、第1実施例にて説明したように、 多重化点火パルス信号 I G T は、イグナイタ 4 にて点火 時期パルス信号IGtと気筒判別パルス信号IGdとに 分離され、さらに、点火時期パルス信号IGtが気筒判 別パルス信号IGdに応じて気筒毎に振り分けられる。

【0080】以上詳述したように、第2実施例の内燃機 関用点火制御装置では、多重化パルス信号生成回路31 にて多重化点火パルス信号IGTを生成し、その信号を 信号線Wを介してイグナイタ4に出力するようにした。 そして、この第2実施例によれば、第1実施例と同様の 作用効果を得ることができる。

【0081】又、本実施例では、回転角センサ1の出力 信号を用いて処理信号を生成し、パルス時間幅一定のパ ルス列を生成した後、再度合成するようにした。つま り、気筒判別パルス列となる部分のパルス列の時間幅 50 ュードコンパレータ75の出力端子(A < B)と、信号

は、回転角センサ1の出力パルス幅、即ち、エンジン回 転数に依存するため、一定とならないが、単安定回路 5 9により常に一定のパルス時間幅を有するパルス列を生 成することができる。その結果、分離回路5のコンデン サ13を用いて、多重化点火パルス信号IGTを点火時 期パルス信号IGtと気筒判別パルス信号IGdと分離 する際、点火時期パルス信号IGtによりコンデンサ充 電電圧と、気筒判別パルス信号IGdによるコンデンサ 充電電圧とを明確に区別することができ、多重化点火パ

14

(第3実施例) 第3実施例では、イグナイタ4の分離回 路5の構成を変更した例を示す。

【0082】図11は、第3実施例における分離回路5 の構成を示すプロック図である。同図に示すように、論 理積ゲート71の入力側には、多重化点火パルス信号I GTを入力するための信号線Wと、基準クロック生成回 路72とが接続されている。カウンタ73のクロック端 子(CLK)には、論理積ゲート71の出力端子が接続 され、リセット端子(CLR)には後縁微分回路71を 介して信号線Wが接続されている。従って、カウンタ7 3において、多重化点火パルス信号 I G T は、基準クロ ック信号のカウンタ人力を制御する信号として使用さ れ、後縁微分回路74の出力信号はカウンタリセットに 使用される。

【0083】マグニチュードコンパレータ75の入力端 子(A0, A1, A2, A3)には、カウンタ73の出 力端子(Q0, Q1, Q2, Q3) が接続され、同じく 入力端子(B0, B1, B2, B3)には、既定値設定 回路76が接続されている。ここで、既定値設定回路7 6にて設定される既定値は、カウンタ73の出力信号 (カウント数) の人きさを判別するものであり、この既 定値により多重化点火パルス信号IGTのパルス幅の選 別が行われる。なお、本実施例では既定値を「4」(2 進数では「0100」)に設定しており、マグニチュー ドコンパレータ75の入力端子(B0~B3)の入力信 号は「4」に保持されている。従って、マグニチュード コンパレータ75の入力端子(A0~A3)の入力信号 (カウンタ73の出力信号) が、2進数で「0011」 以下であれば、マグニチュードコンパレータ75は出力 40 端子(A < B) からHレベル信号を出力する。又、マグ ニチュードコンパレータ75の入力端子(A0~A3) の入力信号が、2進数で「0101」以上であれば、マ グニチュードコンパレータ75は出力端子(A>B)か らHレベル信号を出力する。

【0084】論理積ゲート77の入力側には、マグニチ ュードコンパレータ 7 5 の出力端子(A>B)と、信号 線Wとが接続されており、同論理積ゲート77の出力端 子から点火時期バルス信号 I G t が出力されるようにな っている。又、論理積ゲート78入力側には、マグニチ

線Wとが接続されており、同論理積ゲート78の出力端子から気筒判別パルス信号ⅠGdが出力されるようになっている。

【0085】以下、図12のタイムチャートを用いて分離回路5の動作を説明する。図12のaには、分離回路5に入力される多重化点火パルス信号IGTを示している。基準クロック信号は、基準クロック生成回路72にて生成され(図12のbで示す)、論理積ゲート71を介してカウンタ73のクロック端子(CLK)に入力される。つまり、多重化点火パルス信号IGTがHレベル 10となる期間のみ、カウンタ73のクロック端子(CLK)に基準クロック信号が入力されることになる。又、後縁微分回路74では、多重化点火パルス信号IGTが後縁微分され、多重化点火パルス信号IGTの立ち下がりエッジを示すパルス信号が出力される(図12のcで示す)。

【0087】一方、マグニチュードコンパレータ75では、カウンタ73からの入力信号(A0~A3)と、既定値設定回路76からの入力信号(B0~B3)とが比較され、両入力信号の比較結果に応じて、出力端子(A>B)、(A=B)、(A<B)のいずれか一つからHレベル信号が出力される(図12のh~jで示す)。

【0088】論理積ゲート77では、マグニチュードコンパレータ75の出力端子(A>B)の出力信号と、多重化点火パルス信号IGTとの論理積がとられ、同ゲート77の両入力信号がHレベルの場合のみ、Hレベル信号が出力される(図12のkで示す)。そして、論理積ゲート77から点火時期パルス信号IGtが出力される。つまり、論理積ゲート77にて出力される信号は、多重化点火パルス信号IGTからパルス幅の広いパルス信号だけを分離したものとなる。

【0089】又、論理積ゲート78では、マグニチュー 40ドコンパレータ75の出力端子(A<B)の出力信号と、多重化点火パルス信号IGTとの論理積がとられ、同ゲート78の両入力信号がHレベルの場合のみ、Hレベル信号が出力される(図12の1で示す)。そして、論理積ゲート78から気筒判別パルス信号IGdが出力される。つまり、論理積ゲート77にて出力される信号は、多重化点火パルス信号IGTからパルス幅の広いパルス信号だけを分離したものとなる。

【0090】このように、本第3実施例では、既定値設 定回路76にて既定値を設定し、その既定値を基準にし 50

て、短いパルス幅のパルス信号(気筒判別パルス部)と、長いパルス幅のパルス信号(点火時期パルス部)とを分離するようにした。その結果、第3実施例の内燃機関用点火制御装置でも、前記第1実施例と同様の作用効果を得ることができ、点火時期制御の精度を向上させることができる。

16

【0091】なお、本発明は、前配各実施例に限定されるものではなく、次の様態にて具体化することもできる。前記実施例では、多重化点火パルス信号を一本の信号線で送出するように構成したが、共通の信号線にて送出される信号が、点火時期情報と気筒判別情報とを多重化させたものであれば、複数本の信号線にて送出するようにしてもよい。例えば、4気筒内燃機関の場合であれば、1,3番気筒の多重化点火パルス信号と、2,4番気筒の多重化点火パルス信号と、2,4番気筒の多重化点火パルス信号とを別々の二本の信号線にて送出するようにしてもよい。このとき、各信号線を介して、点火時期パルス信号と気筒判別パルス信号とを多重化した信号が送出されるが、仮にそのうちの一本が断線した場合には、正常な一本の信号線にて点火制御が統行される。

【0092】つまり、二本の信号線のうちの一本の信号線で制御が行うことにより、制御精度は若干低下するが、その信号線には点火時期パルス信号と気筒判別パルス信号とが多重化されているため、一本の信号線でも点火制御に必要な最小限の情報を得ることが可能となる。

【0093】又、本発明の内燃機関用点火制御装置を、オーバーラップ通電を採用した点火制御に用いてもよい。つまり、このオーバーラップ通電制御は、複数本の信号線にて多重化点火バルス信号を送出し、その多重化30点火バルス信号において、点火順が連続する気筒のイグニションコイルの通電時間をオーバーラップさせるものである。この場合においても、点火時期パルス信号と気筒判別パルス信号とを共通の信号線にて送出可能であるため、従来の点火制御装置を用いたオーバーラップ通電制御に対し、信号線の削減を図ることができる。

【0094】さらに、前記各実施例では、独立点火方式 の点火システムに具体化したが、同期点火方式(複数気 筒を同時に点火する方式)の点火システムに具体化する こともできる。

*10* [0095]

【発明の効果】この発明によれば、信号線の削減を図る とともに、点火時期パルス信号と気筒判別パルス信号と の位相プレを防止して高精度な点火制御を行うことがで きるという優れた効果を発揮する。

【図面の簡単な説明】

【図1】第1実施例における内燃機関用点火制御装置の 構成を示すプロック図である。

【図2】第1実施例における分離回路及び振分回路を示すプロック図である。

0 【図3】多重化点火パルス信号生成ルーチンを示すフロ

ーチャートである。

【図4】図3の説明に供するタイムチャートである。

【図5】第1実施例における内燃機関用点火制御装置の 動作説明に供するタイムチャートである。

【図6】第2実施例における内燃機関用点火制御装置の 構成を示すプロック図である。

【図7】多重化点火バルス信号生成回路のセンサ信号処理部の構成を示すプロック図である。

【図8】多重化点火パルス信号生成回路の多重化点火パルス信号生成部の構成を示すプロック図である。

【図9】センサ信号処理部の動作説明に供するタイムチャートである。

【図10】多重化点火パルス信号生成部の動作説明に供するタイムチャートである。

18 【図117 第3実施例における分離回路の構成を示すプロック図である。

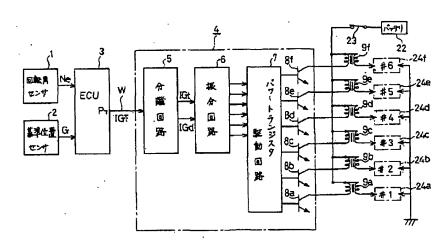
【図12】第3実施例における分離回路の動作説明に供するタイムチャートである。

【図13】クレームに対応したプロック図である。 【符号の説明】

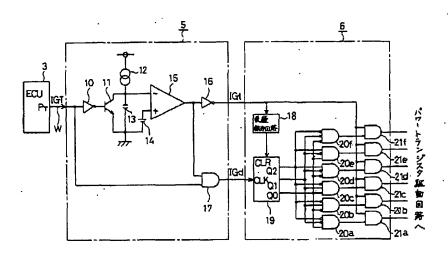
1…回転センサとしての回転角センサ、2…回転センサとしての基準位置センサ、3…気筒判別手段、点火時期 算出手段、多重化パルス信号出力手段としてのECU、 10 4…イグナイタ、9a~9f…イグニションコイル、2 4a~24f…点火プラグ、31…多重化パルス信号出 力手段としての多重化点火パルス信号生成回路、W…信

[図1]

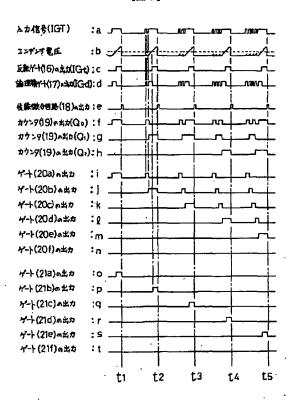
号線。



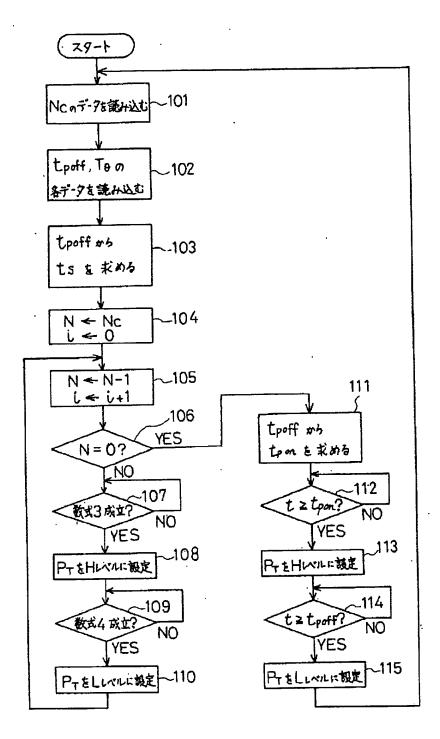
【図2】



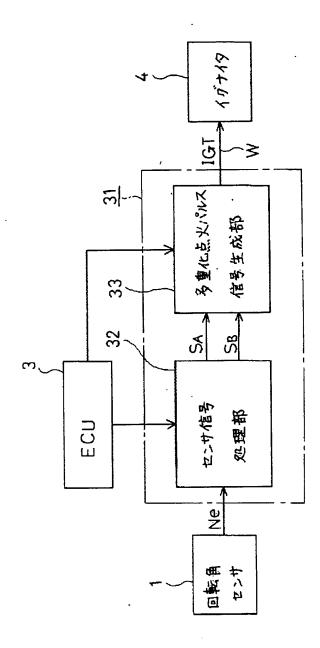
【図5】



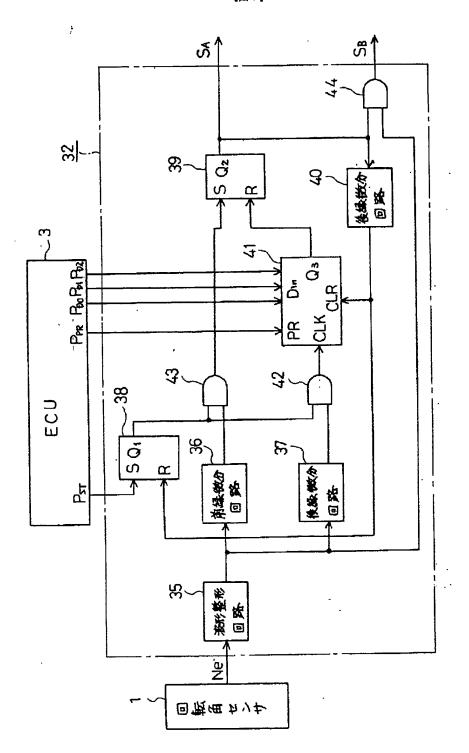
[図3]



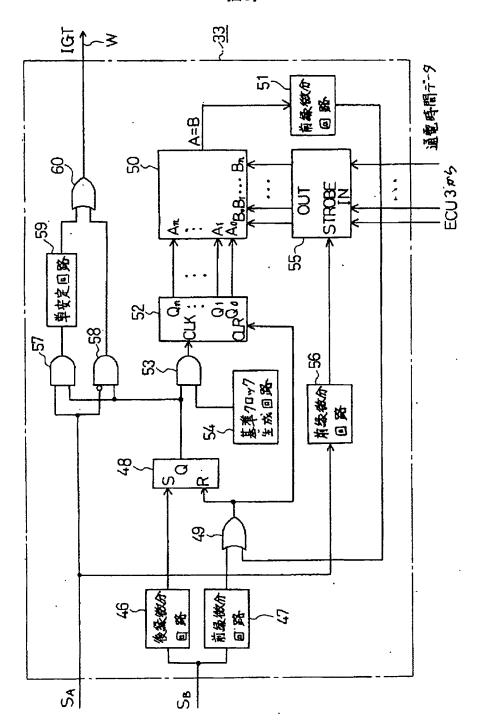
[図6]



【図7】



[図8]



[図12]

